

# การประยุกต์การแปลงເຂາສ්ໂලເດෝර්กับการแยกเมทริกซ් Applications of Householder Transformations to Matrix Decompositions

ภัทราภูร จันทร์เสี้ยym\* และอานนท พโลยมุกดา

ภาควิชาคณิตศาสตร์ คณะวิทยาศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง  
ถนนฉลองกรุง แขวงลาดกระบัง กรุงเทพมหานคร 10520

Pattrawut Chansangiam\* and Arnon Ploymukda

Department of Mathematics, Faculty of Science, King Mongkut's Institute of Technology  
Ladkrabang, Chalongkrung Road, Ladkrabang, Bangkok 10520

## บทคัดย่อ

การแปลงເຂາສ්ໂලເດෝර්เป็นการแปลงเชิงเส้นที่ทำหน้าที่สะท้อนเวกเตอร์ใด ๆ เทียบกับระนาบที่ตั้งฉากกับเวกเตอร์ที่กำหนด บทความนี้นำเสนอการประยุกต์การแปลงເຂາສ්ໂලເດෝර්กับการแยกเมทริกซ์ที่สำคัญได้แก่ การแยก QR การทำให้เป็นเมทริกซ์แบบสามเหลี่ยม การลดรูปเป็นเมทริกซ์ເຂසเซนเบิร์ก และการทำให้เป็นเมทริกซ์สามแนวโน้ม

**คำสำคัญ :** การแปลงເຂາສ්ໂලເດෝර්; การแยก QR; การทำให้เป็นเมทริกซ์แบบสามเหลี่ยม; เมทริกซ์ເຂසเซนเบิร์ก; เมทริกซ์สามแนวโน้ม

## Abstract

A Householder transformation is a linear transformation which reflects any vector with respect to the plane perpendicular to a given vector. This academic article presents applications of Householder transformations to matrix decompositions such as QR decompositions, triangularizations, Hessenberg reductions and tridiagonalizations.

**Keywords:** Householder transformation; QR decomposition; triangularization; Hessenberg matrix; tridiagonal matrix

## 1. บทนำ

การแปลงເຂາສ්ໂලເດෝර් (Householder transformation) หรือการสะท้อนເຂາສ්ໂලເດෝර් (Householder reflection) ถูกนำเสนอโดยนัก

คณิตศาสตร์ชื่อ A.S. Householder ในงานวิจัย [1] การแปลงนี้เป็นตัวดำเนินการเชิงเส้นที่สะท้อนเวกเตอร์ใด ๆ เทียบกับระนาบที่ตั้งฉากกับเวกเตอร์ที่กำหนด แนวคิดของการแปลงເຂາສ්ໂලເດෝර์สามารถศึกษาได้

\*ผู้รับผิดชอบบทความ : kcpattra@kmitl.ac.th

DOI 10.14456/tstj.2015.15

จาก [2] และ [3] การแปลงເຫັນສົກລົດເດວຍມີບທບາທ  
ສໍາຄັງໃນພຶ່ມຄົນຕະເຈິງເສັ້ນເຈິງຕ້າງເລຂ (numerical  
linear algebra) ແລະ ທຸກໆມີເມືອງທີ່ກົດ (ດູເອກສາຮ່ວ້າງວິຊາ  
[2-8]) ກາຣອກແບບຕ້າງຮອງ ແລະ ກາຣປະມວລຜລ  
ສັນຍານ (ດູຈານວິຊ່ຍ [9,10]) ແລະ ກາຣແຍກໂຄເຊຕ  
ບໍ່ຢູ່ມູ້ຕີ (canonical coset decomposition) ຊຶ່ງມີ  
ບທບາທໃນພຶ່ມຄົນຕະເຈິງຄົນຕະສາດຖ້ວນ [11]

บทความวิชาการนี้ก้าวถึงการประยุกต์การ  
แปลงເຂາສີໂລດອຣັກບກາຣແຍກເມທຣິກ໌ ໂດຍແສດງໃຫ້  
ເຫັນວ່າກາຣແພລງດັກລ່າວສາມາຄັນນຳໄປໃຫ້ໃນກາຣແຍກ  
ເມທຣິກ໌ທີ່ສຳຄັນ ໄດ້ແກ່ ກາຣແຍກ QR (QR decomposition)  
(triangularization) ກາຣທຳໃຫ້ເປັນເມທຣິກ໌ແບບສາມເລື່ອຢືນ  
ເບົກ (Hessenberg reduction) ແລະ ກາຣທຳໃຫ້ເປັນ  
ເມທຣິກ໌ສາມແນວເຂີຍ (triangularization)

สมบัติที่สำคัญของการแปลงເຂົາສູ່ໂຄດເວຣະນາ  
นำເສນອໃນຫວ້າຂອໍທີ 2 ຜຶ້ງ ໄດ້ແກ່ (1) ການເປັນຕົວ  
ດຳເນີນກາຍຢູ່ນິແທຣີ (unitary operator) ແລະ ຕົວ  
ດຳເນີນກາເຊ່ອມືເຊີຍນ (Hermitian operator) ຜຶ້ງມີ  
ຜົກຜັນເປັນຕົວເວົງ ແລະ (2) ການເປັນຕົວດຳເນີນກາ  
ສະຫຼອນ (reflector) ບນບຽງມີຍ່ອຍທີ່ປະກອບດ້ວຍ  
ເວົກເຕືອນທີ່ໜີ້ມີກັບເວົກເຕືອນທີ່ກຳຫັນ ແລະ ເປັນ  
ຕົວດຳເນີນກາເອກລັກຂົນ (identity operator) ບນ  
ບຽງມີຍ່ອຍທີ່ປະກອບດ້ວຍເວົກເຕືອນທີ່ໜີ້ມີກັບ  
ເວົກເຕືອນທີ່ກຳຫັນ ຮຸມທັງແສດງໃຫ້ເຫັນວ່າການແປລັນນີ້  
ສາມາຄສ່ງເວົກເຕືອນໄດ້ໃປເປັນເວົກເຕືອນທີ່ມີ 0 ອູ້ໃນ  
ບາງຕໍາແຫ່ງໂດຍທີ່ມີນອິນ (norm) ເທົ່າດີມ

สำหรับหัวข้อที่ 3-6 นั้นเป็นการประยุกต์การ  
แปลงເຂາສີໂລດເອຣ໌เป็นขັ້ນຕອນວິທີໃນການແຍກເມນີຣິກ໌  
ແບບຕ່າງໆ 4 ແບບໜ້າງຕົນ ຍຶ່ງກວ່ານັ້ນສໍາຮຽບກາລດຽບ  
ເປັນມີຣິກ໌ເຊສເໜນເປີຣິກ ແລະ ການທຳໄຫ້ເປັນມີຣິກ໌  
ສາມແນວເລີຍ ຈະໄດ້ວ່າມີຣິກ໌ທີ່ໄດ້ຈັກຮະບວນການ  
ດັ່ງກ່າວເປັນມີຣິກ໌ທີ່ຄລ້າຍແບບຢືນແທຣີ (unitarily

similar) กับเมทริกซ์เดิม

ในบทความนี้ สำหรับพิล็อต  $F = \square$  หรือ  $F = \square$   
 เราให้  $M_{m,n}(F)$  แทนเซตของเมทริกซ์ขนาด  $m \times n$  ที่มี  
 สมาชิกอยู่ใน  $F$  เราเขียนย่อ  $M_{n,n}(F)$  ด้วย  $M_n(F)$   
 สำหรับแต่ละ  $A \in M_{m,n}(F)$  เราให้  $A^*$  แทนสังยุค  
 ของการสลับเปลี่ยน (conjugate transpose) ของ  $A$   
 เราเขียน  $I_n$  แทนเมทริกซ์เอกลักษณ์ขนาด  $n \times n$   
 โดยอาจเขียนย่อเป็น  $I$  เมื่อขนาดของเมทริกซ์เป็นที่  
 เห้าใจตรงกัน

## 2. การแปลงเสียงสีสันเดอร์

บทนิยามที่ 1 สำหรับแต่ละ  $v \in \mathbb{C}^n - \{0\}$  นิยามการ  
แปลงເຂາສໂໂລດເດວ່ຽ  $H_v$  ที่สอดคล้องกับ  $v$  โดย

$$H_v = I - 2 \frac{vv^*}{\|v\|^2} \text{ สำหรับ } v = 0 \text{ เรานิยาม } H_0 = I$$

ทฤษฎีบทที่ 2 การแปลงເຂາສໂໄສລເດວරີເປັນຕົວ  
ດໍາເນີນກາຍຸນແທຣີແລະຕັ້ງດໍາເນີນກາຮອຣມີເຖິງ ສິ່ງທຳ  
ໃຫ້ດໍາວັດການແປລົງເຂາສໂໄສລເດວຽມີຜັນເປັນຕົວອ່ອງ

บพิสูจน์ สำหรับแต่ละ  $v \neq 0$  พิจารณาการ  
แปลงເຂາສໂຄລເດວັນ  $H_v$  จะเห็นว่า  $H_v^* H_v =$

$$\left( I - 2 \frac{vv^*}{\|v\|^2} \right)^* \left( I - 2 \frac{vv^*}{\|v\|^2} \right) = I - 2 \frac{vv^*}{\|v\|^2} - 2 \frac{vv^*}{\|v\|^2} + 4 \frac{vv^* vv^*}{\|v\|^4} = I$$

นั่นคือ  $H_v$  เป็นตัวดำเนินการยืนแทรี่ นอกจักนี้เราได้

$$\text{ว่า } H_v^* = \left( I - 2 \frac{vv^*}{\|v\|^2} \right)^* = I - 2 \frac{vv^*}{\|v\|^2} = H_v \text{ นั่นคือ } H_v \text{ เป็น}$$

ตัวดำเนินการเชอร์มีเชียน ทำให้ได้ว่า  $H_v H_v^* = H_v^* H_v = I$   
ดังนั้น  $H_v$  เป็นตัวดำเนินการที่หาผลผันได้โดย  $H_v^{-1} = H_v$

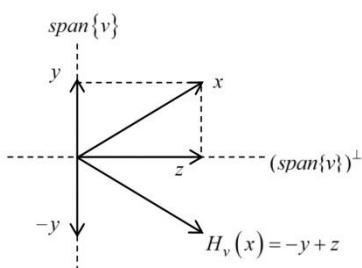
ทฤษฎีบทที่ 3 การแปลงເຂົ້າສົ່ວໂລດເຕັກ  $H_v$   
ເປັນຕົວດຳເນີນກາຮະທ້ອນບນປຣິກຸມຍ່ອຍທີ່ປະກອບດ້ວຍ  
ເວົາເຕັກທີ່ໜີ້ມີຄື່ງນານກັບ  $v$  ແລະເປັນຕົວດຳເນີນກາ

เอกลักษณ์บนปริภูมิย่อยที่ประกอบด้วยเวกเตอร์ทั้งหมดที่ตั้งฉากกับ  $v$  นั่นคือ  $H_v(x) = \begin{cases} -x, & x \in \text{span}\{v\} \\ x, & x \in (\text{span}\{v\})^\perp \end{cases}$

บทพิสูจน์ ให้  $x \in \text{span}\{v\}$  นั่นคือ  $x = \alpha v$  สำหรับบางสเกลาร์  $\alpha$  จะได้ว่า  $H_v(x) = x - 2 \frac{vv^*}{\|v\|^2} x = x - 2 \frac{v^* x}{\|v\|^2} v = \alpha v - 2 \frac{v^*(\alpha v)}{\|v\|^2} v = -x$

พิจารณา  $x \in \mathbb{C}^n$  ซึ่งตั้งฉากกับ  $v$  จะได้ว่า  $H_v(x) = x - 2 \frac{vv^*}{\|v\|^2} x = x - 2 \frac{v^* x}{\|v\|^2} v = x$

ข้อสังเกต สำหรับแต่ละ  $x \in \mathbb{C}^n$  เราสามารถเขียน  $x = y + z$  เมื่อ  $y \in \text{span}\{v\}$  และ  $z \in (\text{span}\{v\})^\perp$  โดยเพียงแบบเดียวกันนี้ จะได้ว่า  $H_v$  ทำหน้าที่ส่ง  $x \mapsto H_v(x) = H_v(y) + H_v(z) = -y + z$



รูปที่ 1 ตัวสะท้อนเยาส์ไฮลเดอร์

บทตั้งที่ 4 สำหรับแต่ละ  $x \in \mathbb{C}^n$  จะมีเมทริกซ์เยาส์ไฮลเดอร์  $H \in M_n(\mathbb{C})$  ที่ทำให้  $Hx = \|x\|e_1$  เมื่อ  $e_1 = (1, 0, \dots, 0) \in \mathbb{C}^n$  ยิ่งกว่านั้นถ้า  $x \in \mathbb{C}^n$  เราสามารถเลือกให้  $H \in M_n(\mathbb{C})$

บทพิสูจน์ กรณีที่  $x = e_1$  เลือก  $H = H_0 = I$  ต่อไปพิจารณากรณีที่  $x \neq e_1$  เราอาจสมมติให้  $\|x\| = 1$  เขียน  $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$  พิจารณา  $v = x - e_1$  จะได้ว่า  $H_v(x) = x - \frac{2}{\|v\|^2}(vv^*)x =$

$x - \frac{2}{\|v\|^2}(v^*x)v = e_1$  โดยการสร้างจะเห็นว่าสำหรับ  $x \in \mathbb{C}^n$  จะได้ว่า  $v \in \mathbb{C}^n$  ซึ่งส่งผลให้  $H \in M_n(\mathbb{C})$

บทตั้งที่ 5 ให้  $v' = (v_{k+1}, \dots, v_n) \in \mathbb{C}^{n-k}$  จะได้ว่า  $\begin{bmatrix} I_k & 0 \\ 0 & H_{v'} \end{bmatrix}$  เป็นการแปลงเยาส์ไฮลเดอร์ที่สอดคล้องกับเวกเตอร์  $v = (0, \dots, 0, v_{k+1}, \dots, v_n) \in \mathbb{C}^n$  บทพิสูจน์ เราอาจสมมติให้  $\|v'\| = 1$  เนื่องจาก  $\|v\| = \|v'\| = 1$  จะได้ว่า

$$H_v = I - 2vv^*$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & . & 0 & 0 & . & 0 \\ . & . & . & . & . & . \\ 0 & . & 1 & 0 & . & 0 \\ 0 & . & 0 & 1 - 2v_{k+1}\bar{v}_{k+1} & \dots & -2v_{k+1}\bar{v}_n \\ . & . & . & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & . & 0 & -2v_n\bar{v}_{k+1} & \dots & 1 - 2v_n\bar{v}_n \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} I_k & 0 \\ 0 & H_{v'} \end{bmatrix}$$

ทฤษฎีบทที่ 6 สำหรับแต่ละ  $k \in \{1, 2, \dots, n\}$

และ  $x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{C}^n$  จะได้ว่ามี  $v \in \mathbb{C}^n$  ที่ทำให้  $H_v x = (x_1, \dots, x_k, \|y\|, 0, \dots, 0)$  เมื่อ  $y = (x_{k+1}, \dots, x_n)$  ยิ่งกว่านั้นถ้า  $x \in \mathbb{C}^n$  เราสามารถเลือกให้  $v \in \mathbb{C}^n$

บทพิสูจน์ จากบทตั้งที่ 4 จะได้ว่ามีเวกเตอร์

$$v' = (v_{k+1}, \dots, v_n) \in \mathbb{C}^{n-k} \text{ ที่ทำให้ } H_{v'} y = (\|y\|, 0, \dots, 0)$$

พิจารณา  $v = (0, \dots, 0, v_{k+1}, \dots, v_n) \in \mathbb{C}^n$  โดยบทตั้งที่

$$5 \text{ จะได้ว่า } H_v = \begin{bmatrix} I_k & 0 \\ 0 & H_{v'} \end{bmatrix} \text{ ดังนั้น } H_v x = \begin{bmatrix} I_k & 0 \\ 0 & H_{v'} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_k \\ H_{v'} y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_k \\ H_{v'} y \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_k \\ H_{v'} y \end{bmatrix} = [x_1 \ \dots \ x_k \ \|y\| \ 0 \ \dots \ 0]^T \text{ โดยการสร้าง}$$

จะเห็นว่า ถ้า  $x \in \mathbb{C}^n$  เราสามารถเลือกให้  $v \in \mathbb{C}^n$

โดยใช้ขั้นตอนที่ 4

### 3. การแปลงເຂົ້າສົ່ວໂລດເອົ້າກັບການກາຍແກ່ QR

การແກ່ QR ຂອງເມທິຣິກ໌  $A \in M_{m,n}(\mathbb{Q})$  ຕື່ອ ການເຂົ້ານ ອ ໃນຮູບ  $A = QR$  ເມື່ອ  $Q \in M_m(\mathbb{Q})$  ເປັນເມທິຣິກ໌ຢູ່ນແຫວີ (ນັ້ນຄື່ອ  $Q^* Q = I$ ) ແລະ  $R \in M_{m,n}(\mathbb{Q})$  ເປັນເມທິຣິກ໌ແບບສາມແລ້ວມີນັບການແກ່ດັກລ່າງມີບຫາທສໍາຄັນໃນພຶ້ຄຄົນເຊີງເສັ້ນເຊີງຕົວເລີ່ມ ໂດຍເນັພາວຍ່າງຍິ່ງການຫາຜລເຊລຍຂອງປ້າຍຫາກາລັງສອງນ້ອຍທີ່ສຸດເຊີງເສັ້ນ (ສຶກຂາໄດ້ຈາກ [2] ແລະ [3]) ໃນການພິສູງນົກຖາວອນກົບການແກ່ QR ເຮົາໃຊ້ກະບວນກາງຮຽນ-ໝົດ (Gram-Schmidt process) [12]

$$\begin{array}{c} \left[ \begin{array}{ccc} x & x & x \\ x & x & x \\ x & x & x \\ x & x & x \end{array} \right] \xrightarrow{H^{(1)}} \left[ \begin{array}{ccc} x & x & x \\ \mathbf{0} & x & x \\ \mathbf{0} & x & x \\ \mathbf{0} & x & x \end{array} \right] \xrightarrow{H^{(2)}} \left[ \begin{array}{ccc} x & x & x \\ 0 & x & x \\ 0 & 0 & x \\ 0 & 0 & x \end{array} \right] \xrightarrow{H^{(3)}} \left[ \begin{array}{ccc} x & x & x \\ 0 & x & x \\ 0 & 0 & x \\ 0 & 0 & \mathbf{0} \end{array} \right] \\ A \qquad \qquad H^{(1)}A \qquad \qquad H^{(2)}H^{(1)}A \qquad \qquad H^{(3)}H^{(2)}H^{(1)}A \end{array}$$

ທຸກໆກົບທີ່ 7 ສໍາຫັບແຕ່ລະ  $A \in M_{m,n}(\mathbb{Q})$  ຈະມີເມທິຣິກ໌ເຂົ້າສົ່ວໂລດເອົ້າ  $H^{(1)}, H^{(2)}, \dots, H^{(n)} \in M_m(\mathbb{Q})$  ແລະເມທິຣິກ໌ແບບສາມແລ້ວມີນັບການ  $R \in M_{m,n}(\mathbb{Q})$  ທີ່ກຳໃຫ້  $A = H^{(1)}H^{(2)}\dots H^{(n)}R$  ຍິ່ງກວ່ານັ້ນຕ້າ  $A \in M_{m,n}(\mathbb{Q})$  ເຮົາສາມາດເລືອກໃຫ້  $H^{(1)}, H^{(2)}, \dots, H^{(n)}$   $\in M_m(\mathbb{Q})$  ແລະ  $R \in M_{m,n}(\mathbb{Q})$

ບພິສູງນົກຖາວອນ ເຮົາໃຊ້ขັບທີ່ 4 ໃນການສ້າງເມທິຣິກ໌ເຂົ້າສົ່ວໂລດເອົ້າ  $H^{(1)}$  ທີ່ກຳໃຫ້  $H^{(1)}a = \|a\|e_1$  ສໍາຫັບການສ້າງ  $H^{(2)}, \dots, H^{(n)}$  ທີ່ໄດ້ໂດຍໃຫ້ທຸກໆກົບທີ່ 6 ດັ່ງນີ້ ສໍາຫັບແຕ່ລະ  $k \in \{2, \dots, n\}$  ແລະສໍາຫັບແຕ່ລະຄອລັນ  $x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{Q}^n$  ຂອງ  $A$  ຈະໄດ້ວ່າມີ  $v = (v_1, \dots, v_n) \in \mathbb{Q}^n$  ທີ່ກຳໃຫ້  $H_v x = (x_1, \dots, x_{k-1}, \|y\|, 0, \dots, 0)$

ພິຈາລະນາເມທິຣິກ໌  $A$  ຂະດາ  $m \times n$  ການແປ່ງເຂົ້າສົ່ວໂລດເອົ້າສາມາດໃຊ້ໃນການອອກແບບເນທິຣິກ໌ເຂົ້າສົ່ວໂລດເອົ້າ  $H^{(1)}, H^{(2)}, \dots, H^{(n)}$  ທີ່ກຳໃຫ້  $H^{(n)} \dots H^{(2)}H^{(1)}A$  ເປັນເມທິຣິກ໌ແບບສາມແລ້ວມີນັບ ໂດຍເມທິຣິກ໌  $H^{(1)}$  ຈະຕ້ອງກຳໃຫ້ສາມາຊີກໃຫ້ແນວທະຍາມຸນ໌ກຳລັກໃນຄອລັນທີ 1 ທັງໝາດຂອງ  $A$  ເປັນຫຼຸນຍໍ ສໍາຫັບ  $k = 2, 3, \dots, n$  ເມທິຣິກ໌  $H^{(k)}$  ຈະດໍາເນີນການກັບແຄວທີ່  $k, \dots, m$  ຂອງເມທິຣິກ໌  $H^{(k-1)} \dots H^{(2)}H^{(1)}A$  ໂດຍກຳໃຫ້ສາມາຊີກໃຫ້ແນວທະຍາມຸນ໌ກຳລັກໃນຄອລັນທີ  $k$  ທັງໝາດເປັນຫຼຸນຍໍ ແລະໄມ່ສ່ງຜລກຮບກັບ  $k-1$  ຄອລັນກ່ອນໜ້າ ຕ້າຍ່າງຂອງຂັ້ນຕອນວິເຊົ້າເຂົ້າສົ່ວໂລດເອົ້າກັບເມທິຣິກ໌  $A$  ຂະດາ  $4 \times 3$  ສາມາດແສດງໄດ້ດັ່ງນີ້ (ໃນທີ່ຕ້າວໜາໝາຍຖືກຕໍ່ຕໍ່ແກ່ແກ່ນ່ຳມີການເປີເປີແປ່ງແປ່ງ)

$= \begin{bmatrix} I_{k-1} & 0 \\ 0 & H_{v'} \end{bmatrix} x$  ແມ່ນີ້ອ  $y = (x_k, \dots, x_n)$  ແລະ  $v' = (v_k, \dots, v_n) \in \mathbb{Q}^{n-k}$  ໂດຍເມທິຣິກ໌  $H_{v'}$  ຈະກຳໃຫ້ສາມາຊີກໃຫ້ແນວທະຍາມຸນ໌ກຳລັກໃນຄອລັນທີ  $k$  ຂອງ  $H^{(k-1)} \dots H^{(2)}H^{(1)}A$  ເປັນຫຼຸນຍໍ ສ່ງຜລໃຫ້ເມທິຣິກ໌  $H_{v'}$  ດໍາເນີນການກັບແຄວທີ່  $k, \dots, m$  ຂອງເມທິຣິກ໌  $H^{(k-1)} \dots H^{(2)}H^{(1)}A$  ໂດຍກຳໃຫ້ສາມາຊີກໃຫ້ແນວທະຍາມຸນ໌ກຳລັກໃນຄອລັນທີ  $k$  ທັງໝາດເປັນຫຼຸນຍໍ ແລະໄມ່ສ່ງຜລກຮບກັບ  $k-1$  ຄອລັນກ່ອນໜ້າ ເຮົາຈຶ່ງເລືອກ  $H^{(k)}$  ໃຫ້ເປັນເມທິຣິກ໌  $H_{v'}$  ນີ້ ເມື່ອດໍາເນີນການຮັບ  $n$  ຄວັງ ເຮົາໄດ້ວ່າສາມາຊີກໃຫ້ແນວທະຍາມຸນ໌ກຳລັກໃນຄອລັນທີ 1, 2, ..., n ຂອງເມທິຣິກ໌  $H^{(n)} \dots H^{(2)}H^{(1)}A$  ເປັນຫຼຸນຍໍ ນັ້ນຄື່ອ  $H^{(n)} \dots$

$H^{(2)}H^{(1)}A$  เป็นเมตริกซ์แบบสามเหลี่ยมบน  $R$  โดยทฤษฎีบทที่ 2 จะได้  $(H^{(k)})^{-1} = H^{(k)}$  สำหรับทุก  $k \in \{1, 2, \dots, n\}$  ดังนั้น  $A = H^{(1)}H^{(2)} \cdots H^{(n)}R$  ตามต้องการ โดยการสร้างจะเห็นว่าถ้า  $A \in M_{m,n}(\mathbb{Q})$  จะได้ว่าทุก colum ของ  $A$  เป็นเวกเตอร์ใน  $\mathbb{Q}^n$  โดยทฤษฎีบทที่ 6 เรารสามารถเลือกแต่ละ  $H_v$  โดย  $H_v \in M_m(\mathbb{Q})$  ซึ่งทำให้  $H^{(1)}, H^{(2)}, \dots, H^{(n)} \in M_m(\mathbb{Q})$  และ  $R \in M_{m,n}(\mathbb{Q})$

บทแทรกที่ 8 (การแยก QR) เมตริกซ์  $A \in M_{m,n}(\mathbb{Q})$  โดยสามารถเขียนในรูปแบบ  $A = QR$  เมื่อ  $Q \in M_m(\mathbb{Q})$  เป็นเมตริกซ์ยูนิแทรีและ  $R \in M_{m,n}(\mathbb{Q})$  เป็นเมตริกซ์แบบสามเหลี่ยมบน

ในกรณีที่  $A \in M_{m,n}(\mathbb{Q})$  จะได้ว่าเมตริกซ์เชิงตั้งจาก  $Q \in M_m(\mathbb{Q})$  (นั่นคือ  $Q^T Q = I$ ) และเมตริกซ์แบบสามเหลี่ยมบน  $R \in M_{m,n}(\mathbb{Q})$  ที่ทำให้  $A = QR$

บทพิสูจน์ จากทฤษฎีบทที่ 7 จะได้ว่ามีเมตริกซ์ยาสโซลเดอร์  $Q_1, Q_2, \dots, Q_n$  ที่ทำให้  $A = Q_n \cdots Q_2 Q_1 R$  เมื่อ  $R$  เป็นเมตริกซ์แบบสามเหลี่ยมบน โดยทฤษฎีบทที่ 2 จะได้ว่า  $Q_1, Q_2, \dots, Q_n$  เป็นเมตริกซ์ยูนิแทรี ให้  $Q = Q_n \cdots Q_2 Q_1$  จะได้ว่า  $Q$  เป็นเมตริกซ์ยูนิแทรีและ  $A = QR$  ตามต้องการ

ในกรณีที่  $A \in M_{m,n}(\mathbb{Q})$  จะได้ว่ามีเมตริกซ์เชิงตั้งจาก  $Q \in M_m(\mathbb{Q})$  (นั่นคือ  $Q^T Q = I$ ) และเมตริกซ์แบบสามเหลี่ยมบน  $R \in M_{m,n}(\mathbb{Q})$  ที่ทำให้  $A = QR$

ตัวอย่าง พิจารณา  $A = \begin{bmatrix} 1 & -8 & 7 \\ 1 & 2 & -3 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & -8 & 3 \end{bmatrix}$  จะได้เมตริกซ์ยาสโซลเดอร์  $H^{(1)}$  คือ  $H^{(1)} =$

$$\begin{bmatrix} 1/2 & 1/2 & 1/2 & 1/2 \\ 1/2 & 1/2 & -1/2 & -1/2 \\ 1/2 & -1/2 & 1/2 & -1/2 \\ 1/2 & -1/2 & -1/2 & 1/2 \end{bmatrix} \text{ และ } H^{(1)} A =$$

$\begin{bmatrix} 2 & -6 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \\ 0 & -10 & 6 \end{bmatrix}$  เมตริกซ์ยาสโซลเดอร์  $H^{(2)}$  คือ

$$H^{(2)} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \text{ และ } H^{(2)} H^{(1)} A = \begin{bmatrix} 2 & -6 & 4 \\ 0 & 10 & -6 \\ 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

เนื่องจาก  $H^{(2)} H^{(1)} A$  เป็นเมตริกซ์แบบสามเหลี่ยมบนแล้ว ดังนั้นเราเลือก  $H^{(3)} = I$  ให้  $Q = H^{(1)} H^{(2)} H^{(3)}$

$$= \begin{bmatrix} 1/2 & -1/2 & 1/2 & -1/2 \\ 1/2 & 1/2 & -1/2 & -1/2 \\ 1/2 & 1/2 & 1/2 & 1/2 \\ 1/2 & -1/2 & -1/2 & 1/2 \end{bmatrix} \text{ และ } R = \begin{bmatrix} 2 & -6 & 4 \\ 0 & 10 & -6 \\ 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

จะได้ว่า  $A$  เขียนได้ในรูป

$$A = QR = \begin{bmatrix} 1/2 & -1/2 & 1/2 & -1/2 \\ 1/2 & 1/2 & -1/2 & -1/2 \\ 1/2 & 1/2 & 1/2 & 1/2 \\ 1/2 & -1/2 & -1/2 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & -6 & 4 \\ 0 & 10 & -6 \\ 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

#### 4. การแปลงยาสโซลเดอร์กับการทำให้เป็นเมตริกซ์แบบสามเหลี่ยม

ทฤษฎีบทการทำให้เป็นเมตริกซ์แบบสามเหลี่ยมของเชอร์ (Shur's triangularization theorem) กล่าวว่าเมตริกซ์จตุรัส  $A$  ได้ จะคล้ายแบบยูนิแทรีกับเมตริกซ์แบบสามเหลี่ยมบน นั่นคือ  $A$  สามารถเขียนในรูป  $A = UTU^*$  เมื่อ  $U$  เป็นเมตริกซ์ยูนิแทรี และ  $T$  เป็นเมตริกซ์แบบสามเหลี่ยมบน ทฤษฎีบทนี้มีความสำคัญมากในทฤษฎีเมตริกซ์ การพิสูจน์ทฤษฎีบทนี้ใช้กระบวนการกรรม-ชmidท์ [12]

ในหัวข้อนี้ เราจะแสดงให้เห็นว่าการแปลงยาสโซลเดอร์สามารถนำไปใช้พิสูจน์ทฤษฎีบทดังกล่าวได้ เช่นกัน [1,13]

ทฤษฎีบทที่ 9 สำหรับแต่ละ  $A \in M_n(\mathbb{Q})$  จะมีเมตริกซ์แบบสามเหลี่ยมบน  $T$  และเมตริกซ์ยูนิแทรี  $U$  ที่ทำให้  $U^*AU = T$

บทพิสูจน์ พิสูจน์โดยใช้หลักอุปนัยเชิงคณิตศาสตร์กับขนาดของ  $A$  สำหรับ  $n=1$  เห็นได้ชัดสำหรับ  $n > 1$  สมมติว่า เมทริกซ์ขนาด  $m \times m$  คล้ายแบบยูนิแทรีกับเมทริกซ์แบบสามเหลี่ยมบนสำหรับทุกจำนวนนับ  $m < n$  ให้  $A$  เป็นเมทริกซ์ขนาด  $n \times n$  และ  $\lambda$  เป็นค่าลักษณะเฉพาะของ  $A$  จะได้ว่ามี  $u = (u_1, u_2, \dots, u_n)$  เป็นเวกเตอร์ลักษณะเฉพาะที่สอดคล้องกับ  $\lambda$  พิจารณาเวกเตอร์

$$x = (x_1, x_2, \dots, x_n) = \frac{\bar{u}_1 u}{\|\bar{u}_1 u\|} \quad \text{กรณี } x \neq e_1 \text{ ให้}$$

$v = x - e_1$  และ  $H$  เป็นเมทริกซ์ไฮส์โอลเดอร์ที่สอดคล้องกับ  $v / \|v\|$  จะได้ว่า  $Hx = x - 2 \frac{v^* x}{\|v\|^2} v = x - \frac{2(1-x_1)}{2(1-x_1)} v = e_1$  กรณีที่  $x = e_1$

ให้  $H = I$  เช่น  $H = [x \mid P] = \begin{bmatrix} x \\ * \\ P \end{bmatrix}$  จะได้ว่า

$$H A H = H A [x \mid P] = H [Ax \mid AP] = H [\lambda x \mid AP] = [\lambda Hx \mid HAP] = \left[ \lambda e_1 \mid \begin{bmatrix} x \\ * \\ P \end{bmatrix} AP \right] = \left[ \lambda \quad x^* AP \\ 0 \quad P^* AP \end{bmatrix}$$

$P^* AP$  เป็นเมทริกซ์ขนาด  $(n-1) \times (n-1)$  โดยสมมติฐานการอุปนัยจะได้ว่ามีเมทริกซ์ยูนิแทรี  $Q$  ที่ทำให้  $T_{n-1} = Q(P^* AP)Q$  เป็นเมทริกซ์แบบสามเหลี่ยมบน

$$\text{ให้ } U = H \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & Q \end{bmatrix} \text{ จะได้ } U^* U = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & Q^* \end{bmatrix} H^* H \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & Q \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & Q^* Q \end{bmatrix} = I \text{ ดังนั้น } U$$

เป็นเมทริกซ์ยูนิแทรี จะเห็นว่า  $U^* AU = \begin{bmatrix} \lambda & x^* APQ \\ 0 & T_{n-1} \end{bmatrix}$

ดังนั้น  $U^* AU$  เป็นเมทริกซ์แบบสามเหลี่ยมบน

$$\text{ตัวอย่าง พิจารณา } A = \begin{bmatrix} 7 & 0 & -3 \\ -9 & -2 & 3 \\ 18 & 0 & -8 \end{bmatrix} \text{ ค่า}$$

ลักษณะเฉพาะของ  $A$  คือ  $1, -2, -2$  พิจารณา  $\lambda = -2$  เวกเตอร์หนึ่งหน่วยที่สอดคล้องกับ  $\lambda = -2$

ได้แก่  $x = [0 \ 1 \ 0]^T$  ให้  $v = x - e_1 = [-1 \ 1 \ 0]^T$

และ  $H$  เป็นเมทริกซ์ไฮส์โอลเดอร์ที่สอดคล้องกับ

$$v \text{ นั่นคือ } H = I - 2 \frac{vv^T}{\|v\|^2} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x \mid P \end{bmatrix}$$

$$\text{เมื่อ } P = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \text{ จะได้ } HAH = \begin{bmatrix} -2 & -9 & 3 \\ 0 & 7 & -3 \\ 0 & 18 & -8 \end{bmatrix}$$

$$\text{และ } P^T AP = \begin{bmatrix} 7 & -3 \\ 18 & -8 \end{bmatrix} \text{ เมทริกซ์ } P^T AP \text{ มีค่า}$$

ลักษณะเฉพาะ คือ  $1, -2$  พิจารณา  $\lambda = 1$  เวกเตอร์

$$\text{หนึ่งหน่วยที่สอดคล้องกับ } \lambda = 1 \text{ ได้แก่ } y = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$\text{ให้ } u = y - e_1 = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 1 - \sqrt{5} \\ 2 \end{bmatrix} \text{ และ } Q \text{ เป็นเมทริกซ์}$$

$$\text{ไฮส์โอลเดอร์ที่สอดคล้องกับ } u \text{ นั่นคือ } Q = I - 2 \frac{uu^T}{\|u\|^2}$$

$$= \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{bmatrix} \text{ จะได้ว่า } QP^T APQ = \begin{bmatrix} 1 & 21 \\ 0 & -2 \end{bmatrix} \text{ ให้}$$

$$U = H \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & Q \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1/\sqrt{5} & 2/\sqrt{5} \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2/\sqrt{5} & -1/\sqrt{5} \end{bmatrix} \text{ ดังนั้น}$$

$$U^T AU = \begin{bmatrix} -2 & -3/\sqrt{5} & -21/\sqrt{5} \\ 0 & 1 & 21 \\ 0 & 0 & -2 \end{bmatrix}$$

## 5. การแปลงไฮส์โอลเดอร์กับการลดรูปเป็นเมทริกซ์ไฮสเซนเบิร์ก

$$\text{บทนิยามที่ 10 เมทริกซ์ } A = [a_{ij}] \in M_n(\mathbb{C})$$

จะเรียกว่า เมทริกซ์ไฮสเซนเบิร์กบน (upper Hessenberg matrix) ก็ต่อเมื่อ  $a_{ij} = 0$  สำหรับทุก  $i \geq j+2$

เมทริกซ์  $B \in M_n(\mathbb{C})$  จะเรียกว่า เมทริกซ์ไฮสเซนเบิร์กล่าง (lower Hessenberg matrix) ก็ต่อเมื่อ  $B^T$  เป็นเมทริกซ์ไฮสเซนเบิร์กบน

จะเห็นว่าเมทริกซ์ເຊສເຊນເບີຣັກເປັນຮູບແບບທົ່ວໄປຂອງເມທຣິກີ້ບແບບສາມເທີ່ຍົມ ດັ່ງນັ້ນເມທຣິກີ້ນີ້ຈຶ່ງບຫບາທສຳຄັຟໃນພື້ນມືຕົນຕົງເສັ້ນ ເມທຣິກີ້ເຊສເຊນເບີຣັກຖຸກສຶກຂາເປັນຮັ້ງແຮກໂດຍວິສະວະກີ້ອໍາ Hessenberg ໃນວິທະຍານິພິນຮີ [14] ເພື່ອໃຊ້ໃນການຄຳນວນທາຄ່າລັກຊະນະເນພາະຂອງເມທຣິກີ້ ໃນຫັ້ວໜີ້ຈະກ່າວສຶກການປະຢຸກຕໍ່ການແປລ່ງເຂົາສົ່ວໂລດເດວົ່ວເພື່ອທຳໃຫ້ເມທຣິກີ້ຈຸດຸສີ ໃາ ກາລາຍເປັນເມທຣິກີ້ເຊສເຊນເບີຣັກນ [15]

ສໍາຫຼັບຂັ້ນຕອນແຮກ ໃຫ້  $x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{C}^n$  ເປັນຄວລມນີ້ແຮກຂອງ  $A$  ໂດຍທຸກງົບທີ່ 6 ຈະໄດ້ວ່າມີເມທຣິກີ້ເຂົາສົ່ວໂລດເດວົ່ວ  $H_1$  ທີ່ທຳໃຫ້  $H_1 x = (x_1, \|y\|, 0, \dots, 0)$  ເນື້ອ  $y = (x_2, \dots, x_n)$  ອຍ່າງໄຮ້ກິດຕາມ ເມທຣິກີ້  $H_1 A$  ທີ່ໄດ້ອາຈານີ່ຄຸລ້າຍ (similar) ກັບເມທຣິກີ້  $A$  ເຮົາຈຶ່ງພິຈາລານ  $H_1 A H_1 = H_1 A H_1^{-1} = H_1 A H_1^*$  ຊື່່ຄຸລ້າຍແບບຢູ່ນແທຣີກັບ  $A$  ເນື້ອນໍາ  $H_1$  ມາຄຸນທາງຂ້າຍຂອງ  $A$  ຈະເນື້ອນໍາ  $H_1$  ມາຄຸນທາງຂວາຂອງ  $H_1 A$  ຈະໄດ້ຜູ້ລັບພົມ

$$\text{ໄດ້ຜູ້ລັບພົມ} \quad H_1 A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & H^{(1)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a & a & \cdots & a \\ a & a & \cdots & a \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a & a & \cdots & a \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & a & \cdots & a \\ x & x & \cdots & x \\ 0 & x & \cdots & x \\ 0 & 0 & \cdots & x \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & x \\ 0 & 0 & \cdots & x \end{bmatrix}$$

ເນື້ອນໍາ  $H_1$  ມາຄຸນທາງຂວາຂອງ  $H_1 A$  ຈະໄດ້ຜູ້ລັບພົມ

$$\text{ດັ່ງນີ້} \quad H_1 A H_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & H^{(1)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a & a & \cdots & a \\ x & x & \cdots & x \\ 0 & x & \cdots & x \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & x & \cdots & x \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & y & \cdots & y \\ x & y & \cdots & y \\ 0 & y & \cdots & y \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & y & \cdots & y \end{bmatrix}$$

ສໍາຫຼັບຂັ້ນຕອນທີ່  $k \in \{1, 2, \dots, n-2\}$  ແລະ

$x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{C}^n$  ໂດຍທຸກງົບທີ່ 6 ຈະໄດ້ວ່າມີເມທຣິກີ້ເຂົາສົ່ວໂລດເດວົ່ວ  $H_k$  ທີ່ທຳໃຫ້  $H_k x = H_k x = (x_1, \dots, x_k, \|y\|, 0, \dots, 0)$  ເນື້ອ  $y = (x_{k+1}, \dots, x_n)$  ຈະໄດ້ວ່າ  $H_k$  ໄນສັງຜົມກະທົບຕ່ອຄວລມນີກ່ອນໜ້າຂອງເມທຣິກີ້  $H_{k-1} \cdots H_2 H_1 A H_1 H_2 \cdots H_{k-1}$  ແລະ  $\|H_k x^{(k)}\| = \|x^{(k)}\|$  ເນື້ອ  $x^{(k)}$  ສົວຄວລມນີທີ່  $k$  ຂອງເມທຣິກີ້ດັ່ງກ່າວ ເຮົາສາມາດສັດການລດຽບເມທຣິກີ້  $A$  ເປັນເມທຣິກີ້ເຊສເຊນເບີຣັກໄດ້ດັ່ງນີ້ (ເພື່ອຄວາມເຂົາໃຈ ເຮົາໃຊ້ຕ້າວໜາແທນຕໍ່ມາແໜ່ງທີ່ມີການປັບປຸງແປລ່ຍືນແປລ່ງໃນແຕ່

$$\text{ລະບົບຂັ້ນຕອນ}) \begin{bmatrix} a & a & \cdots & a \\ a & a & \cdots & a \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a & a & \cdots & a \end{bmatrix} \xrightarrow{H_1} \begin{bmatrix} a & y & \cdots & y \\ x & y & \cdots & y \\ 0 & y & \cdots & y \\ 0 & y & \cdots & y \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{A} \xrightarrow{H_2} \begin{bmatrix} a & y & y & \cdots & y \\ x & y & u & \cdots & u \\ 0 & z & u & \cdots & u \\ 0 & 0 & u & \cdots & u \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & u & \cdots & u \end{bmatrix} \xrightarrow{H_3} \cdots \xrightarrow{H_{n-2}}$$

$$H_2 H_1 A H_1 H_2$$

$$\begin{bmatrix} a & y & y & \cdots & y & y & y \\ x & y & y & \cdots & u & u & u \\ 0 & z & u & \cdots & u & w & w \\ 0 & 0 & u & \cdots & v & w & w \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & v & w & w \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & w & w \end{bmatrix}$$

ເນື້ອດຳເນີນການຮັບ

$$H_{n-2} \cdots H_2 H_1 A H_1 H_2 \cdots H_{n-2}$$

$n-2$  ຄັ້ງ ເມທຣິກີ້  $H_{n-2} \cdots H_2 H_1 A H_1 H_2 \cdots H_{n-2} = [h_{ij}]$  ທີ່ໄດ້ຈະມີສົມບັດຄຸລ້າຍແບບຢູ່ນແທຣີກັບເມທຣິກີ້  $A$  ໂດຍທີ່  $h_{ij} = 0$  ສໍາຫຼັບທຸກ  $i \geq j+2$  ແລະ  $i < k$  ນັ້ນຄື່ອ  $H_{n-2} \cdots H_2 H_1 A H_1 H_2 \cdots H_{n-2}$  ເປັນເມທຣິກີ້ເຊສເຊນເບີຣັກນ

ຈາກທີ່ກ່າວມາຂ້າງຕັນ ເຮົາຈະໄດ້ທຸກງົບທີ່ ລດຽບເປັນເມທຣິກີ້ເຊສເຊນເບີຣັກດັ່ງນີ້

ທຸກງົບທີ່ 11 ສໍາຫຼັບແຕ່ລະເມທຣິກີ້

$A \in M_n(\mathbb{C})$  ຈະມີເມທຣິກີ້ເຂົາສົ່ວໂລດເດວົ່ວ  $H_1, H_2, \dots, H_{n-2} \in M_n(\mathbb{C})$  ຊື່່  $H_{n-2} \cdots H_2 H_1 A H_1 H_2 \cdots H_{n-2}$  ເປັນເມທຣິກີ້ເຊສເຊນເບີຣັກນທີ່ຄຸລ້າຍແບບຢູ່ນແທຣີກັບ  $A$

## 6. ການແປລ່ງເຂົາສົ່ວໂລດເດວົ່ວກັບການທຳໃຫ້ເປັນເມທຣິກີ້ສາມແນວເຈີ່ງ

ບໍ່ນິຍາມທີ່ 12 ເມທຣິກີ້  $A = [a_{ij}] \in M_n(\mathbb{C})$

ຈະເຮັດວ່າເມທຣິກີ້ສາມແນວເຈີ່ງ ກົດຕ່ອນເນື້ອ  $a_{ij} = 0$  ສໍາຫຼັບທຸກ  $i \geq j+2$  ແລະ ສໍາຫຼັບທຸກ  $j \geq i+2$  ນັ້ນຄື່ອ

$A$  เป็นทั้งเมทริกซ์เอสเซนเบิร์กบันและเมทริกซ์เอสเซนเบิร์กล่าง

เมทริกซ์สามแนวเฉียงมีบทบาทในสมการเชิงอนุพันธ์ [15] ในหัวข้อนี้เราจะประยุกต์การแปลงเข้าส์ไฮลด์เดอร์กับเมทริกซ์ไฮอร์มิเชียนและเมทริกซ์สมมาตรเพื่อให้ได้เป็นเมทริกซ์สามแนวเฉียง [16]

**บทตั้งที่ 13** ให้  $A \in M_n(\mathbb{Q})$  เป็นเมทริกซ์ไฮอร์มิเชียน สำหรับแต่ละเมทริกซ์ไฮลด์เดอร์  $H$  จะได้ว่า  $HAH$  เป็นเมทริกซ์ไฮอร์มิเชียนที่คล้ายแบบบัญชีแทรกับ  $A$

**บทพิสูจน์** ได้โดยตรงจากทฤษฎีบทที่ 2 เนื่องจากเมทริกซ์ไฮลด์เดอร์เป็นเมทริกซ์ไฮอร์มิเชียนและเมทริกซ์บัญชีแทรกับผู้ที่มีตัวผูกผันเป็นตัวเอง

**ทฤษฎีบทที่ 14** สำหรับแต่ละเมทริกซ์ไฮอร์มิเชียน  $A \in M_n(\mathbb{Q})$  จะมีเมทริกซ์ไฮลด์เดอร์  $H_1, H_2, \dots, H_{n-2} \in M_n(\mathbb{Q})$  ที่ทำให้  $H_{n-2}H_{n-3}\dots H_1AH_1\dots H_{n-3}H_{n-2}$  เป็นเมทริกซ์สามแนวเฉียงที่เป็นเมทริกซ์ไฮอร์มิเชียนซึ่งคล้ายแบบบัญชีแทรกับ  $A$

ในกรณีที่  $A \in M_n(\mathbb{Q})$  เป็นเมทริกซ์สมมาตร จะมีเมทริกซ์ไฮลด์เดอร์  $H_1, H_2, \dots, H_{n-2} \in M_n(\mathbb{Q})$  ที่ทำให้  $H_{n-2}H_{n-3}\dots H_1AH_1\dots H_{n-3}H_{n-2}$  เป็นเมทริกซ์สามแนวเฉียงสมมาตรซึ่งคล้ายแบบบัญชีแทรกับ  $A$

**บทพิสูจน์** จากที่กล่าวมาในหัวข้อก่อนหน้า สำหรับเมทริกซ์  $A$  ขนาด  $n \times n$  จะมีเมทริกซ์ไฮลด์เดอร์  $H_1, H_2, \dots, H_{n-2}$  ที่ทำให้  $H_{n-2}\dots H_1AH_1\dots H_{n-3}H_{n-2}$  เป็นเมทริกซ์เอสเซนเบิร์กบัน

ในขั้นตอนแรกเมทริกซ์  $H_1A$  มีคอลัมน์แรกอยู่ในรูปแบบ  $[x \ x \ 0 \ \dots \ 0]^T$  จะได้ว่า  $H_1AH_1$  มีคอลัมน์แรกเป็น  $[x \ x \ 0 \ \dots \ 0]^T$  เช่นเดิมเนื่องจาก  $H_1$  ที่นำมามูลทางขวาของ  $H_1A$  จะมีผลต่อคอลัมน์ที่ 2 ถึง  $n$  ของ  $H_1A$  เท่านั้น ต่อมาเนื่องจาก  $H_1AH_1$  เป็นเมทริกซ์ไฮอร์มิเชียน (โดยบทตั้งที่ 13) จะได้ว่าผลแรกของ  $H_1AH_1$  อยู่ในรูปแบบ  $[x \ x \ 0 \ \dots \ 0]^*$

ในขั้นต่อมาเมื่อนำ  $H_2$  มาคูณทั้งซ้ายและขวา

ของ  $H_1AH_1$  จะได้ผลลัพธ์ในลักษณะเดิม โดยไม่ส่งผลกระทบต่อคอลัมน์แรกของ  $H_1AH_1$  ทำเช่นนี้ไปเรื่อยๆ  $n-2$  ครั้ง เราจะได้ผลลัพธ์สุดท้ายเป็นเมทริกซ์ไฮอร์มิเชียน เนื่องจาก  $(x^{(k)})^* = x^{(k)}$  สำหรับทุกคอลัมน์  $x^{(k)}$  ของเมทริกซ์ผลลัพธ์ ยิ่งกว่านั้น เมทริกซ์ผลลัพธ์ที่ได้เป็นเมทริกซ์สามแนวเฉียงเนื่องจากเป็นทั้งเมทริกซ์ไฮลด์เดอร์และ เมทริกซ์ไฮเสนเบิร์กบัน

$$\text{ตัวอย่าง พิจารณา } A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 2 & -2 \\ -1 & 3 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & -3 \\ -2 & 0 & -3 & 2 \end{bmatrix}$$

ให้  $x^{(1)} = [2 \ -1 \ 2 \ -2]^T$  ต้องการเปลี่ยน  $x^{(1)}$

$$\text{เป็น } y^{(1)} = [2 \ 3 \ 0 \ 0]^T \text{ ให้ } v^{(1)} = \frac{x^{(1)} - y^{(1)}}{\|x^{(1)} - y^{(1)}\|}$$

$$= \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{bmatrix} 0 \\ -2 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} \text{ และ } H_1 = I - 2v^{(1)} \begin{bmatrix} v^{(1)} \end{bmatrix}^T$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1/3 & 2/3 & -2/3 \\ 0 & 2/3 & 2/3 & 1/3 \\ 0 & -2/3 & 1/3 & 2/3 \end{bmatrix} \text{ จะได้ } H_1AH_1 =$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 & 0 \\ 3 & 13/3 & 0 & -2/3 \\ 0 & 0 & 2/3 & -7/3 \\ 0 & -2/3 & -7/3 & 1 \end{bmatrix} \text{ จากนั้นให้ } x^{(2)} = \begin{bmatrix} 3 \\ 13/3 \\ 0 \\ -2/3 \end{bmatrix}$$

$$\text{เลือก } y^{(2)} = \begin{bmatrix} 3 \\ 13/3 \\ -2/3 \\ 0 \end{bmatrix} \text{ พิจารณา } v^{(2)} = \frac{x^{(2)} - y^{(2)}}{\|x^{(2)} - y^{(2)}\|} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$\text{และ } H_2 = I - 2v^{(2)} \begin{bmatrix} v^{(2)} \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{จะได้ } H_2H_1AH_1H_2 = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 & 0 \\ 3 & 13/3 & -2/3 & 0 \\ 0 & -2/3 & 1 & -7/3 \\ 0 & 0 & -7/3 & 2/3 \end{bmatrix}$$

ซึ่งเป็นเมทริกซ์สามแนวเฉียงสมมาตร

## 7. รายการอ้างอิง

- [1] Householder, A.S., 1958, Unitary triangularization of a nonsymmetric matrix, *J. ACM.* 5: 339-342.
- [2] Demmel, J.W., 1997, *Applied Numerical Linear Algebra*, SIAM, Philadelphia, 419 p.
- [3] Trefethen, L.N., and Bau III, D., 1997, *Numerical Linear Algebra*, SIAM, Philadelphia, 361 p.
- [4] Bojanczyk, A.W., Nagy, J.G. and Plemmons, R.J., 1993, Block RLS using row Householder reflections, *Linear Algebra Appl.* 188-189: 31-61.
- [5] Bojanczyk, A.W. and Steinhardt, A.O., 1991, Stability analysis of a Householder-based algorithm for downdating the Cholesky factorization, *SIAM J. Sci. Stat. Comp.* 12: 1255-1265.
- [6] Cybenko, G. and Berry, M., 1990, Hyperbolic Householder algorithms for factoring structured matrices, *SIAM J. Matrix Anal. Appl.* 11: 499-520.
- [7] Golub, G.H. and van Loan, C.F., 1996, *Matrix Computations*, 3rd Ed., The Johns Hopkins University Press, Baltimore, 694 p.
- [8] Umble, R., Lecture notes on linear algebra: A second course, Available source: <http://www.millersville.edu>, September 25, 2014.
- [9] Liu, K.J.R., Hsieh, S.F. and Yao, K., 1990, RLS Filtering using Householder transformations, pp. 1631-1634, *Proceedings of ZCASSP*, Albuquerque, N. Mex.
- [10] Steinhardt, A., 1988, Householder transformations in signal processing, *IEEE ASSP Mag.* July: 4-12.
- [11] Cabrera, R., Strohecker, T. and Rabitz, H., 2010, The canonical coset decomposition of unitary matrices through Householder Transformations, *J. Math. Phys.* 51: 1-7.
- [12] Horn, R.A., 1990, *Matrix Analysis*, Cambridge University Press, Cambridge, 561 p.
- [13] Morrison, D.D., 1960, Remarks on the unitary triangularization of a nonsymmetric matrix, *J. ACM.* 7: 185-186.
- [14] Hessenberg, K., 1942, Die Berechnung der Eigenwerte und Eigenlösungen linearer Gleichungssysteme, Ph.D. Thesis, Technische Hochschule Darmstadt, German, 175 p.
- [15] Press, W.H., Flannery, B.P., Teukolsky, S.A. and Vetterling, W.T., 1992, *Numerical Recipes in FORTRAN: The Art of Scientific Computing*, 2nd Ed., Cambridge University Press, Cambridge, 933 p.
- [16] LaBudde, C.D., 1963, The reduction of an arbitrary real square matrix to tridiagonal form using similarity transformations, *Math. Comp.* 17: 433-437.